CHIMIE 8 points

Partie A : vérification des connaissances

Questions à réponse courte

 $\frac{\text{Caract\'eristique d'une r\'eaction d'est\'erification}}{\text{athermique et r\'eversible}}: \text{une r\'eaction d'est\'erification est lente, limit\'ee,}$

L'estérification est la réaction d'un acide carboxylique R-COOH avec un alcool R'-OH. Elle conduit à la formation d'ester et d'eau.

La réaction en sens inverse est appelée hydrolyse de l'ester.

Texte à trous

Lorsque l'électron de l'atome d'hydrogène passe d'un niveau d'énergie inférieure à un niveau d'énergie supérieure, il y a absorption de photons.

Appariement

$$A_1 = B_4$$
$$A_2 = B_3$$

$$A_3 = B_1$$

$$A_4 = B_2$$

- \triangleright La formule générale des acides carboxyliques est RCOOH. On en déduit que l'acide carboxylique est l'acide benzoïque C_6H_5COOH avec $R=C_6H_5$.
- ➤ La formule générales des esters est : RCOOR'. On en déduit que l'ester est l'éthanoate de méthyle CH₃COOCH₃ avec R=R'=CH₃.
- ➤ NH₃ est une base gazeuse, soluble dans l'eau. Son acide conjugué est l'ion ammonium NH₄⁺. La dissociation de l'ammoniac dans l'eau est une réaction équilibrée. L'eau cède un proton qui est capté par l'ammoniac :

Couple
$$H_2O/HO^-$$
 : H_2O \Longrightarrow $HO^- + H^+$ Couple NH_4^+/NH_3 : $NH_3 + H_2O$ \Longrightarrow $NH_4^+ + HO^-$

➤ L'hydroxyde de sodium NaOH, solide ionique soluble dans l'eau, est une base forte. La dissociation de l'hydroxyde de sodium dans l'eau est une réaction totale.

$$NaOH \longrightarrow Na^+ + OH^-$$

À savoir

Tous les hydroxydes alcalins, c'est à dire composés d'un cation de métal alcalin (voir 1^{ère} colonne du tableau périodique) et d'un anion hydroxyde HO⁻, sont des bases fortes.

Partie B: Application des connaissances

1 Le nombre de moles présent dans $m_0 = 10^{-6}$ g de l'isotope $^{131}_{53}$ I est : $n = \frac{m_0}{M_{\rm I}}$.

Or $n = \frac{N_0}{\aleph_A}$ où \aleph_A est le nombre d'Avogadro.

D'où
$$N_0 = \frac{m_0 \times \aleph_A}{M_{\rm I}}$$
.

$$N_0 = \frac{10^{-6} \times 6,02.10^{23}}{131}$$

 $\approx 4,6.10^{15}$ noyaux.

2 Équation de la désintégration

L'isotope $^{131}_{53}$ I étant radioactif β^- , l'équation de la désintégration se caractérise par l'émission d'un électron $^{0}_{-1}$ e :

$$^{131}_{53}I \longrightarrow ^{A'}Y + 0 e$$

De la loi de conservation de nombre de masse, on en déduit que 131 = A' + 0. D'où A' = 131.

De la loi de conservation du nombre de charges, on en déduit que 53 = Z' - 1. D'où Z' = 54.

Donc
$$_{Z'}^{A'}Y = _{54}^{131}Y$$
.

En utilisant le tableau périodique (voir page annexe), on identifie l'élément Xénon : $^{131}_{54}\mathrm{Xe}.$

D'où l'équation de la désintégration

$$^{131}_{53}I \longrightarrow ^{131}_{54}Xe + ^{0}_{-1}e$$

a. Pour N_0 le nombre initial de noyaux radioactifs, le nombre N(t) de noyaux radioactifs 3 restant est donnée par la relation $N(t) = N_0 e^{\sqrt{t}}$

L'activité A d'un échantillon radioactif est le nombre moyen de désintégrations s'y produisant par seconde c'est à dire : $A(t) = -\frac{d N(t)}{dt}$.

D'où $A(t) = -\frac{d N(t)}{dt} = -\frac{d N_0 e^{-\lambda t}}{dt} = \lambda N_0 e^{-\lambda t}$.

Donc $A(t) = \lambda N(t)$.

Comme $N(t) = N_0 e^{-\lambda t}$, alors $A(t) = \lambda N_0 e^{-\lambda t}$.

En posant $A_0 = \lambda N_0$ on obtient

D'où
$$A(t) = -\frac{dN(t)}{dt} = -\frac{dN_0 e^{-\lambda t}}{dt}$$

En posant $A_0 = \lambda N_0$, on obtient :

$$A(t)=A_0\,\mathrm{e}^{-\lambda\,t}$$
 où λ est lié à la demi-vie T par la relation $\lambda=\frac{\ln 2}{T}$

D'où :
$$A(t) = A_0 e^{-\frac{\ln 2}{T}t}$$

Remarque

À la demi-vie T, le nombre de noyaux radioactifs restant est égal $\frac{N_0}{2}$

On a alors : $\frac{N_0}{2} = N_0 e^{-\lambda T}$. D'où $T = \frac{\ln 2}{\lambda}$ ou encore $\lambda = \frac{\ln 2}{T}$

b.
$$A_0 = \lambda N_0 = \frac{\ln 2}{T} N_0.$$

A.N.

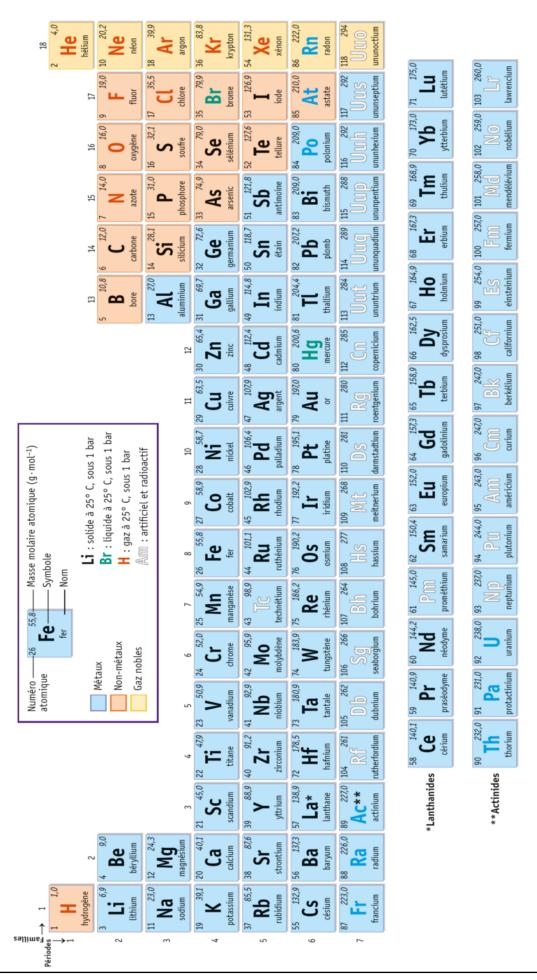
 $T = 8 \times 24 \times 3600 = 691200 \text{ s.}$

$$A_0 = \frac{\ln 2}{691200} \times 4,6.10^{15} \approx 4,6.10^9 \text{ Bq}.$$

c. À $t = 5 \times 3600 = 18000 \text{ s}$,

$$A = A_0 e^{-\frac{\ln 2}{T}t} = 4,6.10^9 e^{-\frac{\ln 2}{691200} \times 18000} = 4,5.10^9 \text{ Bq}.$$





PHYSIQUE 12 points

Partie A : vérification des connaissance

Questions à choix multiples

$\mathbf{a.} \ \mathbf{a_2}$

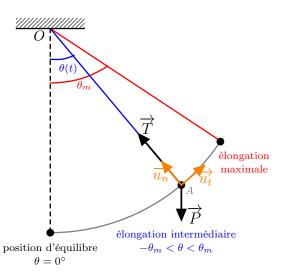
Un pendule simple est constitué par fil inextensible de longueur l et de masse négligeable au bout duquel est accroché un objet de masse m et de petites dimensions (objet ponctuel).

La période d'oscillation d'un pendule simple est donnée par la formule suivante :

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

où l est la longueur du fil et g l'intensité de pesanteur.

La période T ne dépend donc pas de la masse m accrochée mais uniquement de la longueur l du fil.



Système : point de masse m.

Référentiel : c'est le référentiel du sol supposé galiléen.

Bilan des forces : \overrightarrow{T} , \overrightarrow{P} .

D'après le théorème du centre d'inertie TCI : $\overrightarrow{P} + \overrightarrow{T} = m \overrightarrow{a}$.

En projetant sur l'axe $(A, \overrightarrow{u_t})$ du repère de Frenet $(A, \overrightarrow{u_t}, \overrightarrow{u_n})$, on a : $-mg \sin \theta + 0 = ma$.

Or $a = l\ddot{\theta}$. D'où : $-mg\sin\theta = ml\ddot{\theta}$ ou encore $\ddot{\theta} + \frac{g}{l}\sin\theta = 0$.

Le système étant étudié pour des oscillations de faibles amplitudes, on a $\sin \theta \approx \theta$.

On obtient l'équation du mouvement d'un oscillateur harmonique : $\ddot{\theta} + \frac{g}{7}\theta = 0$ (**),

La solution de cette équation différentielle est de la forme : $\theta(t) = \theta_m \cos\left(\frac{2\pi}{T}t + \varphi\right)$ où

 θ_m est l'amplitude des oscillations (rad); φ est la phase à l'origine des dates (rad) et T la période propre du pendule simple.

$$\dot{\theta}(t) = -\frac{2\pi}{T}\theta_m \sin\left(\frac{2\pi}{T}t + \varphi\right)$$

$$\ddot{\theta}(t) = -\left(\frac{2\pi}{T}\right)^2 \underbrace{\theta_m \cos\left(\frac{2\pi}{T}t + \varphi\right)}_{\theta(t)} = -\left(\frac{2\pi}{T}\right)^2 \theta(t) \underbrace{\theta(t)}_{\theta(t)} = 0.$$

$$\ddot{\theta}(t) + \left(\frac{2\pi}{T}\right)^2 \theta(t) = 0.$$

En identifiant l'équation précédente avec l'équation différentielle $\ddot{\theta} + \frac{g}{l}\theta = 0$ (**),

on en déduit que : $\left(\frac{2\pi}{T}\right)^2 = \frac{q}{l}$ D'où $T = 2\pi\sqrt{\frac{l}{q}}$.

$b. b_3$

Pour un circuit en série RLC, alimenté par un générateur de tension alternative sinusoïdale u(t), de valeur efficace constante U, de pulsation ω variable, l'intensité efficace du courant traversant ce circuit est :

$$I = \frac{U}{Z} = \sqrt{\frac{1}{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{C\omega}\right)^2}}$$

À la résonance, les effets des réactances s'annulent : $L\omega = \frac{1}{C\omega} \iff \omega = \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$.

L'impédance du circuit est alors à son minimum et est simplement égale à la résistance du circuit : Z = R.

La valeur efficace du courant est donc maximale et vaut $I = I_0 = \frac{U}{R}$.

2. a)

Faux.

La cinématique a pour objet l'étude des mouvements des corps en fonction du temps, sans se préoccuper de leurs causes (forces).

2. b)

Faux.

Un ébranlement est dit transversal si sa direction est perpendiculaire à la direction de propagation.

2. c)

Vrai.

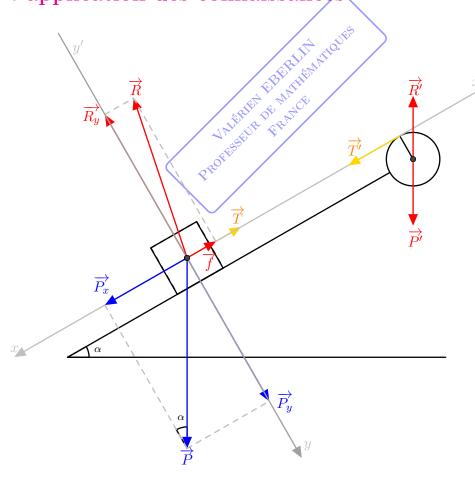
Un système est dit en chute libre si la seule force qui s'exerce sur lui est son poids. Cela signifie qu'en l'absence de frottements avec l'air, si l'on lâche un objet lourd et un objet léger en même temps, ils arriveront au même moment au sol.

2. d)

Vrai



Partie B: application des connaissances



a. Nous allons proposer deux méthodes permettant de déterminer l'accélération du centre de gravité de A.

Le système est constitué du solide A de masse M et du cylindre de moment d'inertie J. 1^{ère} méthode : méthode dynamique

- Système étudié : solide de masse M.

$$\overrightarrow{\text{TCI}} : \overrightarrow{P} + \overrightarrow{R} + \overrightarrow{T} = M\overrightarrow{a}.$$

En projetant suivant l'axe (xx'), on a : $P_x - f - T = Ma$.

Ou encore $Mg\sin\alpha - f - T = Ma$.

D'où
$$T = Mg \sin \alpha - Ma - f$$
 (*).

Système étudié : cylindre

RFD (rotation) :
$$\mathcal{M}_{\Delta}(\overrightarrow{P}') + \mathcal{M}_{\Delta}(\overrightarrow{R}') + \mathcal{M}_{\Delta}(\overrightarrow{T}') \rightleftharpoons J\overrightarrow{\theta}$$

 $\overrightarrow{RFD} \text{ (rotation)}: \mathscr{M}_{\Delta}(\overrightarrow{P'}) + \mathscr{M}_{\Delta}(\overrightarrow{R'}) + \mathscr{M}_{\Delta}(\overrightarrow{T'}) = J\overrightarrow{\theta}$ Or $\mathscr{M}_{\Delta}(\overrightarrow{P'}) = \mathscr{M}_{\Delta}(\overrightarrow{R'}) = 0$ car les deux forces $\overrightarrow{P'}$ et $\overrightarrow{R'}$ passent par l'axe de rotation du cylindre.

Donc
$$\mathcal{M}_{\Delta}(\overrightarrow{T'}) = J\ddot{\theta}$$
 avec $\ddot{\theta} = \frac{a}{r}$

Donc
$$\mathcal{M}_{\Delta}(\overrightarrow{T'}) = J\ddot{\theta}$$
 avec $\ddot{\theta} = \frac{a}{r}$.

Ce qui donne : $T' \times r = J\frac{a}{r}$.

D'où $T' = J\frac{a}{r^2}$ (**).

D'où
$$T' = J \frac{a}{r^2}$$
 (**).

Le fil étant inextensible et de masse négligeable, on en déduit que T = T'.

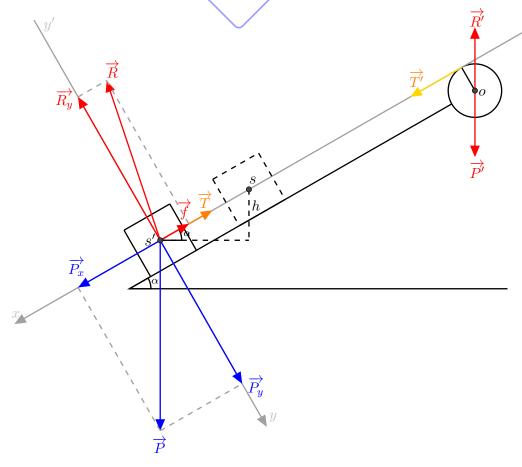
Il en résulte des égalités (*) et (**) que : $J\frac{a}{r^2} \neq Mg\sin\alpha - Ma - f$

Ou encore :
$$a\left(M + \frac{J}{r^2}\right) = Mg\sin\alpha - f$$
. Or $f = \frac{1}{10}P = \frac{1}{10}Mg$

D'où
$$a = \frac{Mg\left(\sin\alpha - \frac{1}{10}\right)}{M + \frac{J}{r^2}}$$
Chode énergétique

D'où
$$a = \frac{Mg\left(\sin\alpha - \frac{1}{10}\right)}{M + \frac{J}{r^2}}$$

Méthode énergétique



$$\Delta E_C = \sum W_{Fext} + \underbrace{\sum W_{int}}_{=0}$$

$$\Delta E_C = W_{\overrightarrow{P}} + W_{\overrightarrow{R}} + \underbrace{W_{\overrightarrow{P'}}}_{=0} + \underbrace{W_{\overrightarrow{R'}}}_{=0}$$

$$\frac{1}{2}Mv^2 + \frac{1}{2}J.\dot{\theta}^2 = Mgh - f.l \text{ où l'on a posé } ss' = l. \text{ Or } h = l\sin\alpha \text{ et } \dot{\theta} = \frac{v}{r}$$

On obtient :
$$\frac{1}{2}Mv^2 + \frac{1}{2}J\frac{v^2}{r^2} = Mgl\sin\alpha - ft$$

On obtient :
$$\frac{1}{2}Mv^2 + \frac{1}{2}J\frac{v^2}{r^2} = Mgl\sin\alpha - ft$$
Ou en encore $\frac{1}{2}v^2\left(M + \frac{J}{r^2}\right) = \ell(Mg\sin\alpha - f)$

En dérivant membre à membre la dérnière équation ci-dessus, on a :

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left[\frac{1}{2} v^2 \left(M + \frac{J}{r^2} \right) \right] = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left[l(Mg \sin \alpha - f) \right]$$

Les grandeurs M, J, g, α , r et f étant constantes, on obtient :

$$\frac{1}{2}\left(M + \frac{J}{r^2}\right)\frac{\mathrm{d}v^2}{\mathrm{d}t} = (Mg\sin\alpha - f)\frac{\mathrm{d}l}{\mathrm{d}t}$$

$$\frac{1}{2}\left(M + \frac{J}{r^2}\right)2v.\frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t} = (Mg\sin\alpha - f)\frac{\mathrm{d}l}{\mathrm{d}t}. \text{ Or } \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t} = a \text{ , } \frac{\mathrm{d}l}{\mathrm{d}t} = v \text{ et } f = \frac{1}{10}Mg$$

D'où
$$\frac{1}{2}\left(M + \frac{J}{r^2}\right)2v.a = \left(Mg\sin\alpha - \frac{1}{10}Mg\right)v$$

Ou encore
$$\left(M + \frac{J}{r^2}\right) . a = Mg \left(\sin \alpha - \frac{1}{10}\right)$$

Ou encore
$$\left(M + \frac{J}{r^2}\right) . a = Mg \left(\sin \alpha - \frac{1}{10}\right)$$
.

On en déduit que :
$$a = \frac{Mg \left(\sin \alpha - \frac{1}{10}\right)}{M + \frac{J}{r^2}}$$
.

b. Comme
$$a = \frac{Mg\left(\sin\alpha - \frac{1}{10}\right)}{M + \frac{J}{r^2}} = \frac{1 \times 9, 8 \times 0, 4}{1 + \frac{9.10^{-4}}{(6.10^{-2})^2}} = 3,136 \,\mathrm{m\cdot s^{-2}}$$
 est constante et

strictement positive, on en déduit que le mouvement de A est rectiligne uniformément accéléré (MRUA).

$$T = J \frac{a}{r^2} = 9.10^{-4} \times \frac{3,136}{(6.10^{-2})^2} = 7,84.10^{-1} \text{N}$$

- Système : corps de masse A
 - Référentiel : Terrestre Supposé Galiléen (TSG)
 - Bilan des forces $: \overrightarrow{P}, \overrightarrow{R}$

D'après le Théorème du Centre d'Inertie (TCI) : $\overrightarrow{P} + \overrightarrow{R} = M \overrightarrow{a}$

En projetant suivant l'axe (xx'), on a : $Mg\sin\alpha - f = Ma'$.

Ou encore
$$Mg \sin \alpha - \frac{1}{10}Mg = Ma'$$

D'où
$$a' = g\left(\sin\alpha - \frac{1}{10}\right)$$

$$\underline{\text{A.N}}: a' = 9,80 \times \left(\sin(30^\circ) - \frac{1}{10}\right) = 3,92 \,\text{m} \cdot \text{s}^{-2}$$

Partie C: Résolution d'un problème $\frac{hc}{\lambda_0}$. $\frac{A.N.}{W_0} = \frac{6,62.10^{-34} \times 3.10^8}{0,66.10^{-6}} = 3,0.10^{-19} \, \mathrm{J}.$

$$W_0 = \frac{6,62.10^{-34} \times 3.10^8}{0.66.10^{-6}} = 3,0.10^{-19} \text{ J}.$$

$$2 W = \frac{hc}{\lambda}.$$

A.N.:
$$W = \frac{6,62.10^{-34} \times 3.10^8}{0,4.10^{-6}} = 4,965.10^{-19} \text{ J.}$$

3 Comme $W > W_0$, l'énergie du photon incident permet d'extraire un électron et le surplus énergétique est transmis à l'électron sous forme d'énergie cinétique.

•
$$W = W_0 + E_{cmax}$$
. D'où $E_{cmax} = W - W_0$.

A.N.:
$$E_{cmax} = 4,965.10^{-19} - 3,0.10^{-19} \neq 1,965.10^{-19}$$
 J

• Or
$$E_{cmax} = \frac{1}{2} m_e v_{max}^2$$
. D'où $v_{max} = \sqrt{\frac{2E_{cmax}}{m_e}}$.

A.N.:
$$v_{max} = \sqrt{\frac{2 \times 1,965.10^{-19}}{9.10^{-31}}} = 6,608.10^5 \,\mathrm{m \cdot s^{-1}}.$$

4

4. 1. La puissance \mathscr{P} du rayonnement est l'énergie qu'il transfère en 1 seconde. Si N est le nombre de photons transportés par un seconde par le rayonnement monochromatique alors \mathscr{P} et N sont liés par la relation :

$$\mathscr{P} = NW$$
 D'où $N = \frac{\mathscr{P}}{W}$.

A.N.:
$$N = \frac{7,4.10^{-7}}{4,965.10^{-19}} = 1,490.10^{12} \text{ photons/seconde.}$$

4. 2. L'intensité de saturation du courant photoélectrique est liée au nombre n d'électrons émis par seconde, par la cellule photoélectrique, par la relation : $I_S = ne$ où e est la charge électrique de l'électron.

Or le nombre de photons émis par seconde qui provoquent l'émission d'électrons est égal au nombre d'électrons émis par seconde par la cellule photoélectrique.

D'où
$$r = \frac{n}{N} = \frac{I_S}{e \times N}$$
.

A.N.:
$$r = \frac{2,4.10^{-9}}{1,6.10^{-19} \times 1,490.10^{12}} = 1,007.10^{-2} = \frac{1,007}{100} = 1,007\%$$

